

基于 FY-3 微波成像 仪的海冰密集度和冰盖冻融探测研究



王星东、王成





●研究现状

●海冰密集度反演

● 冰盖冻融探测

●结论和展望



1. 研究意义









Year

整体海冰面积











i.ac.cn

海洋





2012年7月25 日,美国宇航 局发布了格陵 兰岛的卫星照 片,照片上的 融冰情况



1. 研究意义

北极: 全球气候变化指示器(温度增幅是其它地区的2倍)

- 北极航线:新的海上战略通道(a.改变全球航运格局; b.可拉近同欧洲市场距离,可规避苏伊士运河及马六甲海峡的拥堵和海盗;c. 国家新的海上战略通道)
- ▶ 北极海冰密集度反演:开拓北极航线、全球气候变化研究提供基础素材和依据
- ▶ 冰盖冻融探测:高纬度、第三极的雪融-径流水文模拟及全球气候 变化研究提供研究基础
- ▶ 卫星遥感:北极自然环境状况监测的首选手段
- ▶ FY-3微波成像仪: 高空间分辨率、高灵敏度、地面重复周期短



2. 研究现状

- 海冰密集度
 - > NASA-Team
 - > Bootstrap
 - > NASA-Team2
 - Lomax
 - > SEA LION
 - > ASI
 - ≻ ASI+天气滤波器
 - ≻ 改进的ASI+天气滤波器

ASI算法与其它近85GHz算法相比具有不需要其它数据源的优点且跟 利用其它通道的海冰密集度算法具有相似的结果



2. 研究现状 冰盖冻融 ≻边缘检测:小波变换方法、改进的小波变换法、 TIMESAT方法

▶物理模型(阈值法)、改进的物理模型(阈值法)
 ▶XPGR(阈值法)、改进的XPGR(阈值法)、XPGR+
 小波变换法

>图像处理(阈值法、分类法)

> 主被动协同法



3. MWRI数据的海冰密集度研究 ASI算法

> 拟合从0%到100%的海冰密集度

$$C = d_3 p^3 + d_2 p^2 + d_1 p + d_0$$

 $P = T_{bv} - T_{bh}$ T_{bv} 垂直极化亮温 T_{bh}

> 代入纯冰与纯水的系点值PO、P1,得出求解上式系数的四元一次线 性方程组 $\begin{bmatrix}
P_0^3 & P_0^2 & P_0 & 1 \\
P_1^3 & P_1^2 & P_1 & 1 \\
3P_0^2 & P_1 & 1 & 0 \\
3P_1^2 & 2P_1 & 1 & 0
\end{bmatrix} \bullet
\begin{bmatrix}
d_3 \\
d_2 \\
d_1 \\
d_0
\end{bmatrix} =
\begin{bmatrix}
0 \\
1 \\
-1.14 \\
-0.14
\end{bmatrix}$

C = 6.45714×10⁻⁶ P³ - 6.05256×10⁻⁴ P² - 9.22521×10⁻³ P+1.10031
C = 1.640×10⁻⁵ P³ - 1.618×10⁻³ P² + 1.916×10⁻² P + 0.9710
吴展开, 王星东, 王成. 基于FY-3 MWRI数据的北极海冰密集度反演
研究. 冰川冻土 (录用)

3. MWRI数据的海冰密集度研究

天气滤波器

≻ 过滤到云中液态水的影响,使用36.5GHz和18.7GHz的梯度率 GR(37/19)

$$GR(37/19) = \frac{T_b(37V) - T_b(19V)}{T_b(37V) + T_b(19V)} \ge 0.045 \rightarrow C = 0$$

≻ 去除水面上大量水蒸气的影响,使用23.8GHz和18.7GHz的 梯度率GR(23/19)

$$GR(23/19) = \frac{T_b(23V) - T_b(19V)}{T_b(23V) + T_b(19V)} \ge 0.04 \rightarrow C = 0$$





Ostu 算法

3. MWRI数据的海冰密集度研究

- 数据预处理:大气校正、几何校正、配准、图像镶嵌与裁剪、辐射定标、掩膜等
- 确定纯水与纯冰的系点值:选取典型海域(加拿大群岛以北多年冰区域、格林兰海冰外缘线以南区域)作为样本点确定海水、海冰的系点值 P0=47.6K、P1=10.8K

$$\begin{bmatrix} P_0^3 & P_0^2 & P_0 & 1 \\ P_1^3 & P_1^2 & P_1 & 1 \\ 3P_0^2 & P_1 & 1 & 0 \\ 3P_1^2 & 2P_1 & 1 & 0 \end{bmatrix} \bullet \begin{bmatrix} d_3 \\ d_2 \\ d_1 \\ d_0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ -1.14 \\ -0.14 \end{bmatrix}$$

 $C = 1.29 \times 10^{-5} P^3 - 1.28 \times 10^{-3} P^2 + 1.01 \times 10^{-2} P + 1.02$



3. MWRI数据的海冰密集度研究

≻天气滤波器(Otsu算法)

$$GR(37/19) = \frac{T_b(37V) - T_b(19V)}{T_b(37V) + T_b(19V)} \ge 0.08 \to C = 0$$

$$GR(23/19) = \frac{T_b(23V) - T_b(19V)}{T_b(23V) + T_b(19V)} \ge 0.076 \rightarrow C = 0$$

➢ 验证:美国冰雪数据中心(NSIDC)基于Bootstrap算法结果、德国 不莱梅基于Bootstrap算法结果、NSIDC基于MASA TEAM算法结果、 德国不莱梅基于ASI算法结果



1. MWRI数据的海冰密集度研究 Otsu算法

- ▶ 根据图像数据值之间的方差选取阈值
- \succ 假设阈值具有L级数据的图像划分为两类 C_0 和 C_1 的概率分别为

 $w_0 = p_r(C_0) = \sum_{i=0}^{T} p_i = w(T) \quad w_1 = p_r(C_1) = \sum_{i=T+1}^{t-1} p_i = 1 - w(T) \qquad p_i = \frac{n_i}{N}$

 $> C_0$ 和 C_1 类的均值分别为

$$u_0 = \sum_{i=0}^T \frac{ip_i}{w_0} = \frac{u(T)}{w(T)} \qquad u_1 = \sum_{i=T}^{L-1} \frac{ip_i}{w_1} = \frac{u - u(T)}{1 - w(T)}$$

 $> C_0$ 和 C_1 类的类间方差为

$$\sigma_g^2 = w_0 w_1 (u_1 - u_0)^2$$

➢ 海冰和海水的最佳分类阈值_T^{*}应使类间方差最大

$$T^* = \arg \max_{0 \le T \le L-1} \sigma_g^2$$





(1)本算法(2)NSIDC基于Bootstrap算法(3)德国不莱梅基于Bootstrap算法(4) NSIDC基于MASA TEAM算法(5)德国不莱梅基于ASI算法



3. MWRI数据的海冰密集度研究

	FY- 3MWRI ASI	NSIDCNASA TEAM	NSIDCBootStr ap	不莱梅ASI	不莱梅 BootStrap
平均密集度	0.9262	0.8539	0.9294	0.9273	0.9275
海冰面积 (10 ⁶ km ²)	11.0533	11.2053	12.0325	11.4541	12.0529
密集度误差		7.81%	-0.35%	-0.12%	-0.14%
海冰面积误 差		-1.36%	-8.13%	-3.49%	-8.29%

本算法得到的结果与德国不莱梅ASI算法结果相近,海冰密集度两者仅相差0.12%,海冰面积相差3.49%



		SSM/I					MWRI		
搭载卫星		DMSP					FY-3		
频率(GHz)	19.3	22.3	37	85.5	10.6	18.7	23.8	36.5	89
空间分辨率(Km)	25	25	25	12.5	51x85	30x50	27x45	18x30	9x15
极化方式	V/H	V	V/H	V/H	V/H	V/H	V/H	V/H	V/H
轨道高度(Km)		833					836		
幅宽(Km)		1394					1400		
视角(°)		53					45		

王星东,潘少华,王成.基于FY-3的格陵兰岛冰盖表面冻融探测方

法研究. 极地研究, 2017, 29 (3): 420-426.



4. MWRI数据的冰盖冻融探测研究 XPGR算法

➢ 冰盖融化时,19 H与37 V的差值最大,和值最小(利用这两个通道的数据有利于冰盖冻融探测)

> XPGR:

$$XPGR = \frac{T_{b19H} - T_{b37V}}{T_{b19H} + T_{b37V}}$$

 T_{b19H} 为19.3GHz水平极化的亮温值, T_{b37V} 为37.3V波段的亮温值

>> 拟合实地观测数据的方法确定干湿雪分类的阈值(-0.0154)
 >> 如果某个像元点的XPGR大于干湿雪分类的阈值,则冰盖表面发生了
 融化,否则冰盖处于冻结状态



通过SVM的超平面对 XPGR值进行格陵兰岛

冰盖表面冻融探测

思路和流程



SVM通过寻求结构化风险最小来提高学习机泛化能力,实现经验风险和置信范围的最小化

> 分类面正确分类

 $y_i[wx_i + b] - 1 \ge 0, i = 1, \dots, N.$

> 满足上述公式且使 ||w ||最小的分类面就是最优分类面
 > 最终分类判别函数可表示为

$$f(\mathbf{x}) = \sum_{i=1}^{N} \mathbf{a}_{i} \cdot \mathbf{y}_{i}(\mathbf{x}_{i} \cdot \mathbf{x}) + \mathbf{b}$$
$$f(\mathbf{x}) = \sum_{i=1}^{N} \mathbf{a}_{i} \mathbf{y}_{j} \kappa(\mathbf{x}_{i}, \mathbf{x}) + \mathbf{b}$$

▶ 高斯核函数构造多分辨率组合核函数

$$K(x_i, x) = \sum_{t=1}^{M} \lambda_t \exp\left(\frac{-\|x_i - x\|^2}{\delta_0 2^t}\right) \xrightarrow{\text{RADI}} \text{www.radi.ac.cn}$$



5. 结论和展望

结论:

- FY-3微波成像仪基于ASI算法高精度地反演海冰密集度
- FY-3微波成像仪基于XPGR结合SVM方法精确地探测格陵兰岛冰盖冻融

展望:

- 低频修正部分高频的改进的ASI算法
- 多数据结合进行海冰密集度和冰盖冻融探测
- 高分辨率的海冰产品研究极地海冰变化
- 南北极海冰变化进行对比分析
- 南北极海冰和冰盖结合进行对比分析
- 南北极和第三极结合进行对比分析







